

専攻名 電子情報通信学専攻（一般選抜）

試験科目名 専門科目 ①電気回路

I

問1 $Z_0 = R_1 + jX_1$ [Ω]

問2 (1) $|X_1| = \omega L = 1000 \times 60 \times 10^{-3} = 60$ [Ω]

(2) インピーダンス Z_0 の位相が、 60° になることから

$$\tan^{-1} \frac{60}{R_1} = 60^\circ \quad \therefore \frac{60}{R_1} = \sqrt{3} \quad \therefore R_1 = 20\sqrt{3} \text{ [}\Omega\text{]}$$

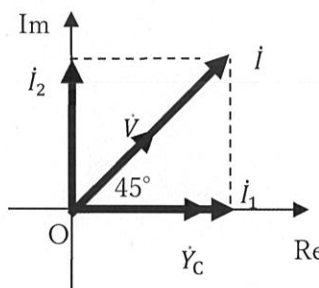
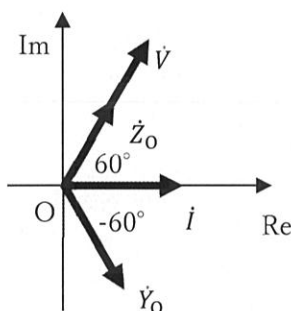
(3) $Y_0 = \frac{1}{Z_0} = \frac{1}{20\sqrt{3} + j60} = \frac{\sqrt{3} - j3}{240}$ [S]

(4) インピーダンス Z_0 のフェーザ形式は、

$$Z_0 = 20\sqrt{3} + j60 = 40\sqrt{3} \angle 60^\circ \text{ [}\Omega\text{]} \text{ であるため、求めたい電圧のフェーザ形式は、}$$

$$\dot{V} = Z_0 \dot{i} = 40\sqrt{3} \angle 60^\circ \times 2\sqrt{3} \angle 0^\circ = 240 \angle 60^\circ \text{ [V]}$$

(5) フェーザ図は下の左図のとおり。



問3 (1) リアクタンス X_1 はインダクタンスであるため、電圧を基準にすると、電流の位相を遅らせる。回路に流れる電流の位相が電圧と一致するためには、リアクタンス X_2 に流れる電流が位相を進める必要がある。そのため、素子としてはキャパシタンスとなる。

(2) $Y_C = \frac{1}{R_1 + jX_1} + \frac{1}{R_2 - jX_2} = \frac{R_1 - jX_1}{R_1^2 + X_1^2} + \frac{R_2 + jX_2}{R_2^2 + X_2^2} = \frac{R_1}{R_1^2 + X_1^2} + \frac{R_2}{R_2^2 + X_2^2} + j \left(\frac{X_2}{R_2^2 + X_2^2} - \frac{X_1}{R_1^2 + X_1^2} \right)$ [S]

(3) 位相差がゼロであることから、アドミタンスの虚部がゼロになればよい。 $\text{Im}[Y_C] = 0$ 。

$$\frac{X_2}{R_2^2 + X_2^2} - \frac{X_1}{R_1^2 + X_1^2} = 0 \quad \text{または} \quad \frac{X_2}{R_2^2 + X_2^2} = \frac{X_1}{R_1^2 + X_1^2}$$

(4) 上式に代入すると、 $\frac{X_2}{100 + X_2^2} = \frac{10}{100 + 100}$

$$\therefore 200X_2 = 10X_2^2 + 1000 \quad \therefore X_2^2 - 20X_2 + 100 = 0 \quad \therefore X_2 = 10 \text{ [}\Omega\text{]}$$

$$X_2 = \frac{1}{\omega C} = 10 \quad \therefore C = 100 \text{ [}\mu\text{F]}$$

(5) 電圧の直交座標形式は、 $\dot{V} = 100\sqrt{2} + j100\sqrt{2}$ [V]であり、各枝路電流は、

$$\dot{i}_1 = \frac{100\sqrt{2} + j100\sqrt{2}}{10 + j10} = 10\sqrt{2} \text{ [A]}, \quad \dot{i}_2 = \frac{100\sqrt{2} + j100\sqrt{2}}{10 - j10} = j10\sqrt{2} \text{ [A]} \quad \dot{i} = 10\sqrt{2} + j10\sqrt{2} \text{ [A]}$$

(6) フェーザ図は上の右図のとおり。

令和7年度（10月期）及び令和8年度 金沢大学大学院自然科学研究科 博士前期課程入学試験
解答例

専攻名	電子情報通信学専攻（一般選抜）
試験科目名	専門科目 ②電子回路

I

問1

(1) $i = \frac{V}{R}$ [A]

(2) この回路は、一般に、積分回路と呼ばれている。

(3) $Q(t) = \int_0^t i(t')dt' = \int_0^t \frac{V}{R}dt' = \frac{Vt}{R}$ [C]

(4) ある時刻でのキャパシタの電圧を $v_c(t)$ とすると、 $v_c(t) = \frac{Q(t)}{C} = \frac{Vt}{CR}$ となる。
これより、 $v_o(t) = -v_c(t) = -\frac{Vt}{CR}$ [V]

問2

(1) 12 V

(2) オペアンプ A_1 の正相端子の電圧を v_{+A1} は、抵抗 R_2 と R_3 で分割された電圧をとる。

$$v_{+A1} = \frac{R_2 v_{o1} + R_3 v_{o2}}{R_2 + R_3} \text{ [V]}$$

(3)

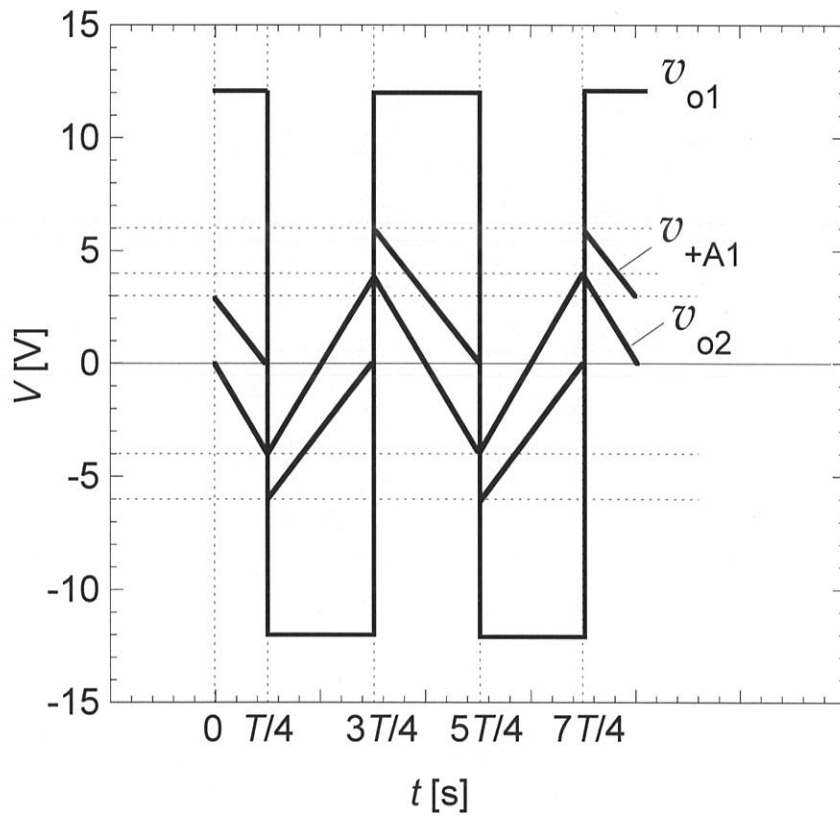
$$v_{o2}(t) = -\frac{1}{CR_1} \int_0^t v_{o1}(t')dt' \text{ [V]}$$

(4) 初期条件より、 $t=0$ で、 $v_{o1}(0) > 0, v_{o2}(0) = 0$ である。一方、イマジナリーショートより、 $v_{+A1} = 0$ である。(3) より、 $v_{+A1} > v_{-A1}$ を満たさなくなるまで、 v_{o2} は時間とともに減少する。 $v_{+A1} > v_{-A1}$ を満たさなくなる条件とは、 $v_{+A1} = 0$ となるときである。 $v_{+A1} = 0$ となるまでに要する時間を T' とすると、 $v_{o2} = -\frac{R_2}{R_3} v_{o1} = -\frac{T' v_{o1}}{CR_1}$ となることが分かる。これが v_{o2} の最小電圧となる。初期状態から、 $v_{+A1} = 0$ となるまでに要する時間と、 v_{o2} が0から最小電圧に到達するまでの時間は等しく、 T' である。

$v_{+A1} = v_{-A1}$ のとき、 v_{o1} の出力が反転する。このとき、 $v_{o1}(T') < 0$ であるので、 $v_{+A1} < 0$ となる。その後、 $v_{+A1} < v_{-A1}$ が成立しなくなるまで、つまり、 $v_{+A1} = 0$ となるまで、 v_{o2} は時間経過とともに増加する。 v_{o2} の最大電圧は、 $v_{o2} = \frac{R_2}{R_3} v_{o1}$ である。 v_{o2} が、最小電圧から最大電圧まで増加するために要する時間を、 T' を用いて表わすと $2T'$ である。これは発振回路の半周期に相当する。従って、周期 T は、 $T = 2 \cdot 2T' = 4T'$ で表される。以上より、 $v_{+A1} > v_{-A1}$ を満たさなくなるまでの時間範囲を T を用いて表すと、 $0 \leq t < \boxed{\frac{T}{4}}$ となる。

(5) 発振周期は次の式で表わされる。

$$T = \frac{4CR_1R_2}{R_3} = \frac{4 \cdot 10^{-7} \cdot 3 \cdot 10^3 \cdot 10^3}{3 \cdot 10^3} = 4 \times 10^{-4} \text{ s}$$



解答例

専攻名 電子情報通信学専攻

試験科目名 専門科目 ③電気磁気学

I

問1

(1) 極座標のベクトルの勾配は次式であらわされ

$$\mathbf{E}(r, \theta, \phi) = -\text{grad } V = -\left(\mathbf{e}_r \frac{\partial V}{\partial r} + \mathbf{e}_\theta \frac{1}{r} \frac{\partial V}{\partial \theta} + \mathbf{e}_\phi \frac{1}{r \sin \theta} \frac{\partial V}{\partial \phi}\right)$$

電位 V は r のみの関数であるため、

$$E(r) = -\frac{\partial V}{\partial r} = \frac{1}{4\pi\epsilon_0} (kr + 1) \frac{e^{-kr}}{r^2}$$

(2) 半径 r 内の電荷量を Q とおくと、ガウスの法則より、

$$4\pi r^2 E(r) = \frac{Q}{\epsilon_0}$$

となるため、

$$Q = (kr + 1)e^{-kr}$$

(3) 上問で $r = 0$ とすればよいので、

$$Q|_{r=0} = 1$$

(4) 同様に $r \rightarrow \infty$ とすればよいので、

$$Q|_{r \rightarrow \infty} = \lim_{r \rightarrow \infty} \frac{kr + 1}{e^{kr}} = 0$$

(5) 電荷密度 $\rho(r, \theta, \phi)$ はガウスの法則もしくはポアソンの方程式から求めればよいので、極座標形式では

$$\text{ガウスの法則: } \text{div } \mathbf{E} = \frac{1}{r^2} \frac{\partial}{\partial r} (r^2 E_r) + \frac{1}{r \sin \theta} \frac{\partial}{\partial \theta} (E_\theta \sin \theta) + \frac{1}{r \sin \theta} \frac{\partial E_\phi}{\partial \phi} = \frac{\rho}{\epsilon_0}$$

$$\text{ポアソンの方程式: } \text{div grad } V = \nabla^2 V = \frac{1}{r^2} \frac{\partial}{\partial r} \left(r^2 \frac{\partial V}{\partial r} \right) + \frac{1}{r^2 \sin \theta} \frac{\partial}{\partial \theta} \left(\sin \theta \frac{\partial V}{\partial \theta} \right) + \frac{1}{r^2 \sin^2 \theta} \frac{\partial^2 V}{\partial \phi^2} = -\frac{\rho}{\epsilon_0}$$

となり、どちらから求めても

$$\rho = -\frac{k^2 e^{-kr}}{4\pi r}$$

(6) 原点を除く空間での電荷量を $Q|_{r \neq 0}$ とすると、

$$Q|_{r \neq 0} = \int_{r=0}^{\infty} \rho(r) 4\pi r^2 dr = -k^2 \int_0^{\infty} r e^{-kr} dr = -k^2 \cdot \frac{1}{k^2} = -1$$

(別解) (3)と(4)より $Q|_{r \neq 0} = -1$ としてもよい。

解答例

専攻名	電子情報通信学専攻
試験科目名	専門科目 ③電気磁気学

問2

(1) アンペアの法則より

$$2\pi r H(r) = \pi r^2 J$$

$$H(r) = \frac{1}{2} r J$$

(2) 同様に

$$2\pi r H(r) = \pi a^2 J$$

$$H(r) = \frac{1}{2} \frac{a^2}{r} J$$

(3) この問題は空洞を +z 方向に流れる電流と -z 方向に流れる電流の和と考えればよい。(1)を用いて空洞内の点 P での磁界はそれぞれ、

$$\mathbf{H}_+ = \mathbf{e}_\theta \frac{1}{2} r J, \quad \mathbf{H}_- = -\mathbf{e}_{\theta'} \frac{1}{2} r' J$$

となる。そして点 P での磁界 \mathbf{H} はこれらのベクトル和となるので、それぞれの回転方向の単位ベクトルを直交座標系で示すと

$$\mathbf{e}_\theta = -\mathbf{e}_x \sin \theta + \mathbf{e}_y \cos \theta = -\mathbf{e}_x \frac{y}{r} + \mathbf{e}_y \frac{x}{r}, \quad \mathbf{e}_{\theta'} = -\mathbf{e}_x \frac{y}{r'} + \mathbf{e}_y \frac{x-d}{r'}$$

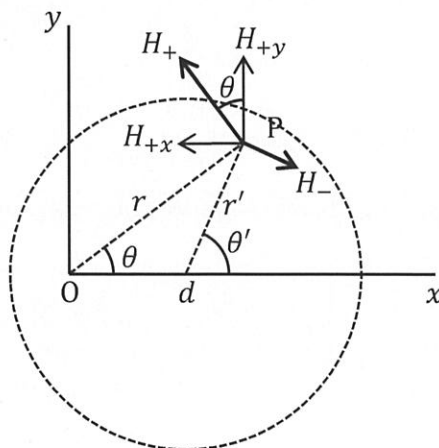
となり

$$\mathbf{H} = \mathbf{H}_+ + \mathbf{H}_- = \mathbf{e}_y \frac{1}{2} d J$$

となる。したがって、空洞内の磁界の大きさは

$$H = \frac{1}{2} d J$$

と空洞内の位置に依存せず一定の値となる。



解答例

専攻名 電子情報通信学専攻（一般選抜）

試験科目名 専門科目 ④情報理論

問1

$$H(A) = P(a_1)\log_2 \frac{1}{P(a_1)} + P(a_2)\log_2 \frac{1}{P(a_2)} = \frac{1}{2}\log_2 2 + \frac{1}{2}\log_2 2 = 1$$

問2

$$P(a_1, b_1) = P(a_1) \times P(b_1|a_1) = \frac{3}{8}$$

$$P(a_2, b_1) = P(a_2) \times P(b_1|a_2) = \frac{1}{4}$$

$$P(b_1) = P(a_1, b_1) + P(a_2, b_1) = \frac{5}{8}$$

問3

$$P(a_1, b_2) = P(a_1) \times P(b_2|a_1) = \frac{1}{8}$$

$$P(a_2, b_2) = P(a_2) \times P(b_2|a_2) = \frac{1}{4}$$

$$P(b_2) = P(a_1, b_2) + P(a_2, b_2) = \frac{3}{8}$$

問4

$$H(B) = P(b_1)\log_2 \frac{1}{P(b_1)} + P(b_2)\log_2 \frac{1}{P(b_2)} = 3 - \frac{5}{8}\log_2 5 - \frac{3}{8}\log_2 3$$

問5

$$\begin{aligned} H(A, B) &= P(a_1, b_1)\log_2 \frac{1}{P(a_1, b_1)} + P(a_1, b_2)\log_2 \frac{1}{P(a_1, b_2)} + P(a_2, b_1)\log_2 \frac{1}{P(a_2, b_1)} + P(a_2, b_2)\log_2 \frac{1}{P(a_2, b_2)} \\ &= \frac{5}{2} - \frac{3}{8}\log_2 3 \end{aligned}$$

問6

$$H(A|B) = H(A, B) - H(B) = -\frac{1}{2} + \frac{5}{8}\log_2 5$$

問7

$$I(A; B) = H(A) - H(A|B) = \frac{3}{2} - \frac{5}{8}\log_2 5$$

令和7年度(10月期入学)及び令和8年度 金沢大学大学院自然科学研究科 博士前期課程入学試験 解 答 例	
専攻名	電子情報通信専攻(一般選抜)
試験科目名	専門科目 ⑤アルゴリズムとデータ構造

I.

問1

- (1) 4, 8, 7, 6, 4, 5, 10, 2, 6, 3, 1
- (2) 10
- (3) 10

問2

- (1) コストは $9+4+9=22$ 。 $t=1$ は S_1 , $t=2$ は S_2 , $t=3$ は S_1
- (2) $C(S_1, 1) = 9$, $C(S_2, 1) = 11$, $C(S_3, 1) = 11$, $C(S_1, 2) = 16$, $C(S_2, 2) = 13$, $C(S_3, 2) = 16$, $C(S_1, 3) = 21$, $C(S_2, 3) = 20$, $C(S_3, 3) = 23$ 。これらより, コストは 20, $t=1$ は S_3 , $t=2$ は S_1 , $t=3$ は S_2
- (3) 貪欲法
- (4) 動的計画法

解答例

専攻名 電子情報通信学専攻(一般選抜)

試験科目名 専門科目 ⑥論理回路

I

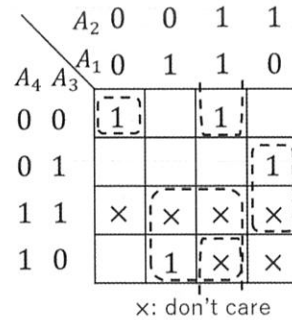
問1

正しい計算結果

232 (※-24は8ビットの2の補数表現で1110 1000。これを正数の2進数として考える。)

問2

10進	A_4	A_3	A_2	A_1	Z
0	0	0	0	0	1
1	0	0	0	1	0
2	0	0	1	0	0
3	0	0	1	1	1
4	0	1	0	0	0
5	0	1	0	1	0
6	0	1	1	0	1
7	0	1	1	1	0
8	1	0	0	0	0
9	1	0	0	1	1



簡単化した積和形

$$Z = \overline{A_4} \overline{A_3} \overline{A_2} \overline{A_1} + \overline{A_3} A_2 A_1 + A_3 A_2 \overline{A_1} + A_4 A_1$$

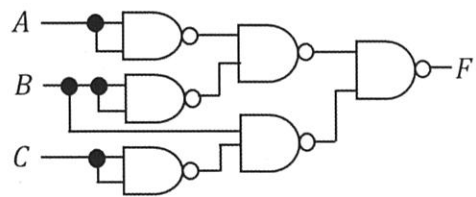
問3

簡単化

$$\begin{aligned} F &= \overline{A}\overline{B} + \overline{A}B\overline{C} + A\overline{B}\overline{C} \\ &= \overline{A}\overline{B} + (A + \overline{A})\overline{B}\overline{C} \\ &= \overline{A}\overline{B} + B\overline{C} \end{aligned}$$

$$F = \overline{A}\overline{B} + B\overline{C} = \overline{\overline{\overline{A}\overline{B}} + \overline{B\overline{C}}} = \overline{\overline{A}\overline{B}\overline{C}} = \overline{\overline{A}\overline{B}} \cdot \overline{\overline{B\overline{C}}}$$

NAND ゲートのみの回路図



問4

主加法標準展開形

$$\begin{aligned} F &= \overline{A + B + C} + \overline{A}(B \oplus C) + B = \overline{A}\overline{B}\overline{C} + \overline{A}(B\overline{C} + \overline{B}C) + ABC + \overline{A}BC + A\overline{B}\overline{C} + \overline{A}B\overline{C} \\ &= \overline{A}\overline{B}\overline{C} + \overline{A}\overline{B}C + \overline{A}B\overline{C} + \overline{A}BC + A\overline{B}\overline{C} + \overline{A}B\overline{C} \end{aligned}$$

解答例

専攻名 電子情報通信学専攻（一般選抜）

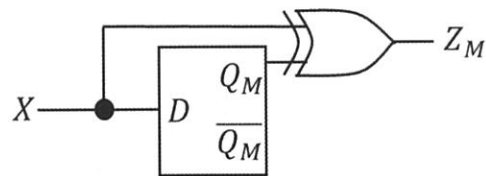
試験科目名 専門科目 ⑥論理回路

問5

状態遷移表

X	Q_M	Q'_M	Z_M
0	0	0	0
1	0	1	1
0	1	0	1
1	1	1	0

論理回路図



応用方程式

$$Q'_M = X\overline{Q_M} + XQ_M$$

Dフリップフロップの入力の論理式

$$D = X$$

出力の論理式

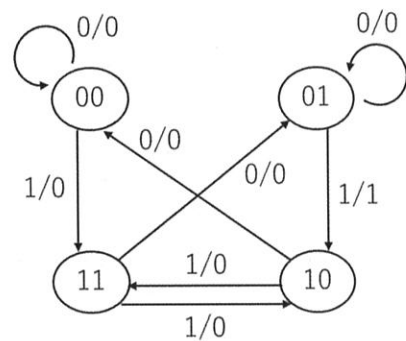
$$Z_M = X\overline{Q_M} + \overline{X}Q_M = X \oplus Q_M$$

問6

結合回路の状態遷移表

X	Q_M	Q_N	Q'_M	Q'_N	Z_M	Z_N	Z
0	0	0	0	0	0	0	0
1	0	0	1	1	1	0	0
0	1	0	0	0	1	0	0
1	1	0	1	1	0	0	0
0	0	1	0	1	0	0	0
1	0	1	1	0	1	1	1
0	1	1	0	1	1	0	0
1	1	1	1	0	0	1	0

結合回路の状態遷移図



問7

タイミングチャート

